

Uchwała nr 54/2022-2023
Rady Dyscypliny Automatyka, Elektronika, Elektrotechnika
i Technologie Kosmiczne
z dnia 27 września 2023 r.

w przedmiocie nadania stopnia naukowego doktora nauk inżynieryjno-technicznych,
w dyscyplinie automatyka, elektronika, elektrotechnika i technologie kosmiczne
mgr. inż. Pawłowi Parulskiemu
oraz wyróżnienia rozprawy doktorskiej dr. inż. Pawła Parulskiego

Na podstawie:

art. 14 ust. 2 pkt 5 i art. 15 ust. 1 Ustawy z dnia 14 marca 2003 r. o stopniach naukowych i tytule naukowym oraz o stopniach i tytule w zakresie sztuki (Dz. U. z 2017 r. poz. 1789), Rozporządzeniem Ministra Nauki i Szkolnictwa Wyższego z dnia 19 stycznia 2018 r. w sprawie szczegółowego trybu i warunków przeprowadzania czynności w przewodzie doktorskim, w postępowaniu habilitacyjnym oraz w postępowaniu o nadanie tytułu profesora (Dz. U. z 2018 r. poz. 261) oraz w związku z art. 179 Ustawy z dnia 3 lipca 2018 r. Przepisy wprowadzające ustawę - Prawo o szkolnictwie wyższym i nauce (Dz. U. z 2018 r. poz. 1669, ze zm.), art. 101 Ustawy z dnia 16 kwietnia 2020 r. o szczególnych instrumentach wsparcia w związku z rozprzestrzenianiem się wirusa SARS-CoV-2 (Dz. U. z 2020 poz. 695, z późn. zm.)

Rada Dyscypliny Automatyka, Elektronika, Elektrotechnika i Technologie Kosmiczne Politechniki Poznańskiej uchwała, co następuje:

§1

W wyniku głosowania tajnego Rada Dyscypliny Automatyka, Elektronika, Elektrotechnika i Technologie Kosmiczne Politechniki Poznańskiej nadaje **mgr. inż. Pawłowi Parulskiemu** stopień naukowy doktora nauk inżynieryjno-technicznych w *dyscyplinie naukowej*: automatyka, elektronika, elektrotechnika i technologie kosmiczne.

Wyniki głosowania:

1. Liczba uprawnionych	31
2. Liczba głosujących	30
3. Głosów pozytywnych	29
4. Głosów negatywnych	0
5. Wstrzymujących się	1

§2

W wyniku głosowania tajnego Rada Dyscypliny Automatyka, Elektronika, Elektrotechnika i Technologie Kosmiczne Politechniki Poznańskiej postanawia wyróżnić rozprawę doktorską **dr. inż. Pawła Parulskiego** zatytułowaną „*Linearyzacja układów niedosterowanych i badanie dynamiki zerowej na przykładzie układów mechanicznych w R4 i R6*”.

Wyniki głosowania:

1. Liczba uprawnionych	31
2. Liczba głosujących	30
3. Głosów pozytywnych	18
4. Głosów negatywnych	1
5. Wstrzymujących się	11

§3

Uchwała wchodzi w życie z dniem podjęcia.

Przewodniczący Rady Dyscypliny Automatyka, Elektronika,
Elektrotechnika i Technologie Kosmiczne
prof. dr hab. inż. Wojciech Szelaąg